

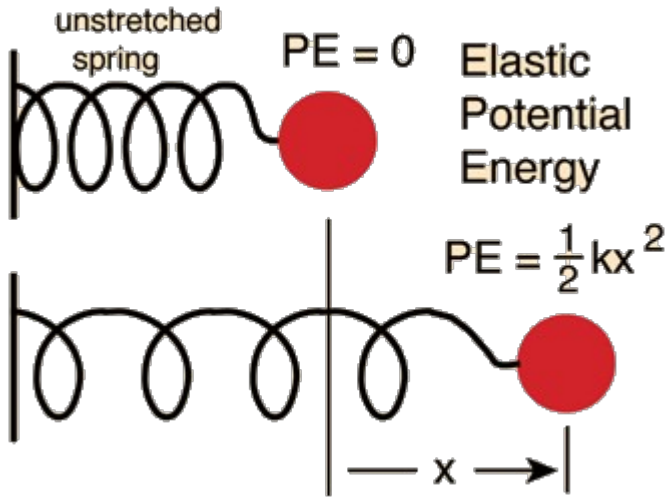
Energia E

Quantità di moto \mathbf{p}

Momento angolare \mathbf{L}

Conservazione di $E, \mathbf{p}, \mathbf{L}$ in sistemi isolati.

Energia potenziale elastica

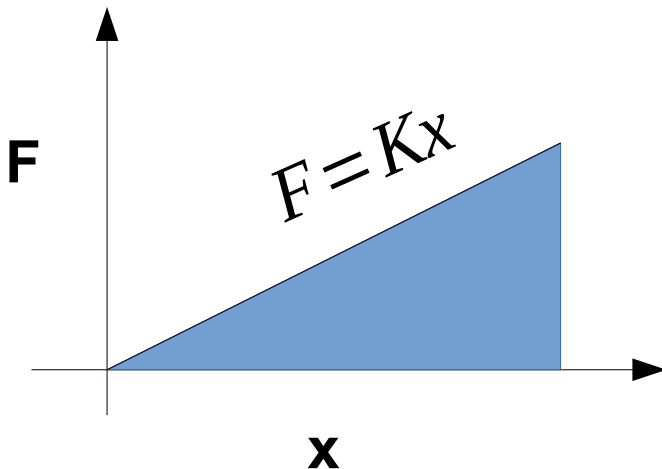


Energia potenziale = lavoro fatto **CONTRO** la forza che genera l'energia potenziale

Il lavoro fatto per estendere/comprimere la molla è:

$$L = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^N Kx_i dx_i = \int_{x_1}^{x_2} kx dx = \frac{1}{2} K x_2^2 - \frac{1}{2} K x_1^2$$

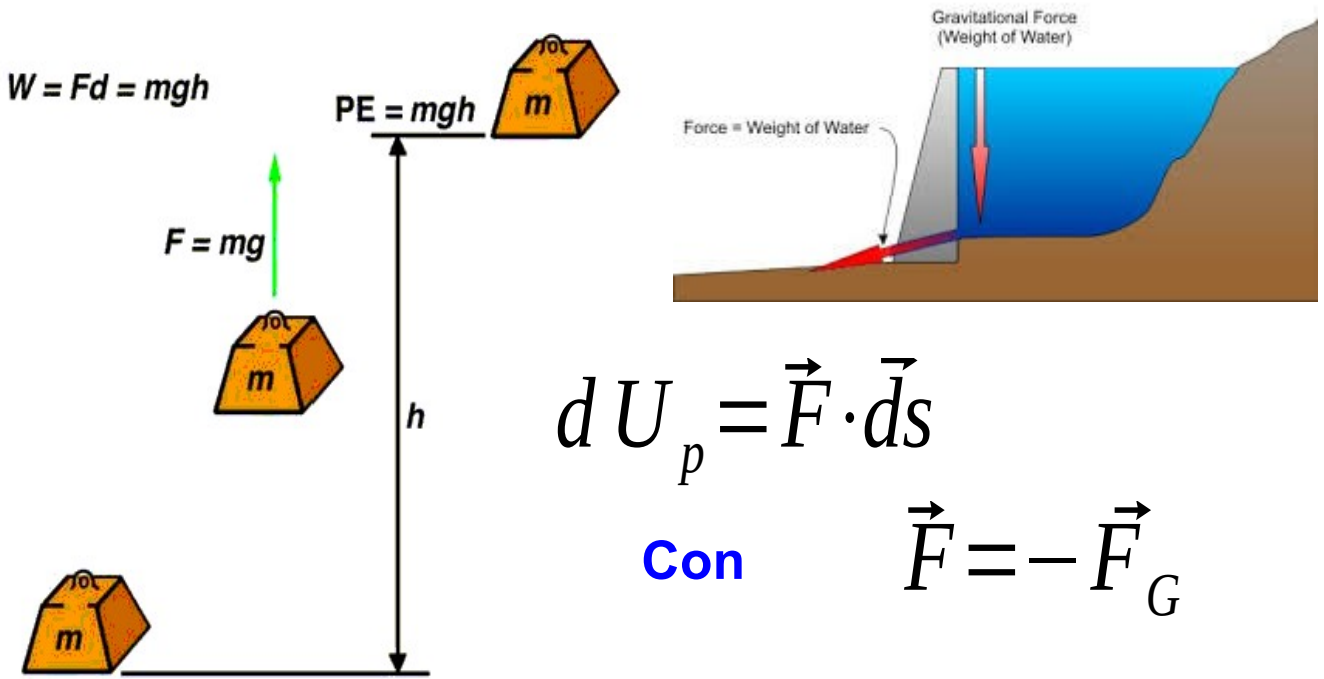
Se $x_1 = 0$ (molla a riposo) allora



$$L = \text{Area} = \frac{1}{2} K x^2$$

$$U_p = \frac{1}{2} K x^2$$

Energia potenziale gravitazionale

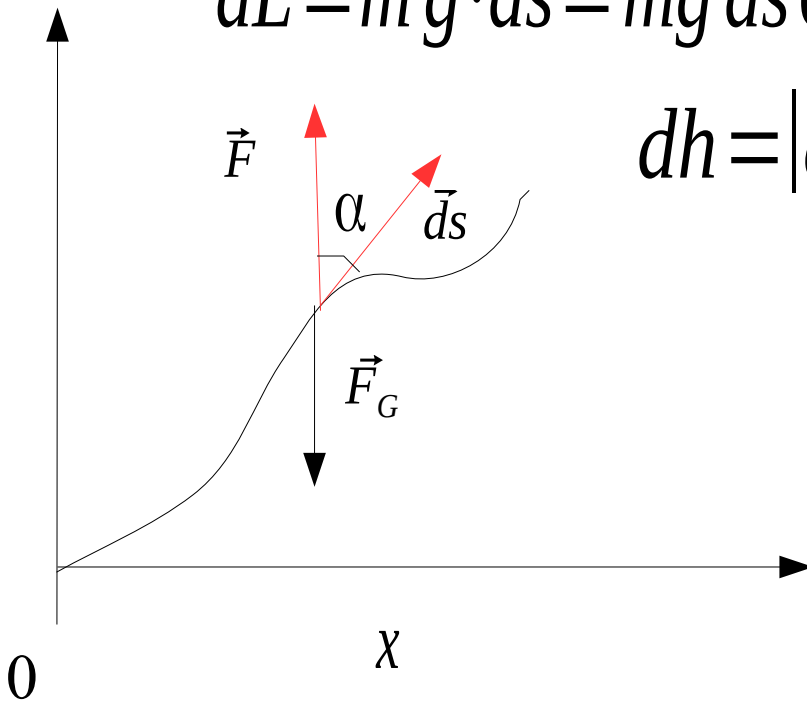


$$dU_p = \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

Con $\vec{F} = -\vec{F}_G$

$$dL = m \vec{g} \cdot d\vec{s} = mg ds \cos(\alpha) = mg dh$$

$$dh = |ds| \cos(\alpha)$$



$$L = \sum_{i=1, N} m g dh_i = \int_0^h mg \cdot dh' = mgh$$

Energia potenziale gravitazionale è:

$$U_p = mgh$$

**Viene restituita come lavoro fatto
dalla forza di gravità**

$$L = U(h_2) - U(h_1)$$

con $h_2 > h_1$

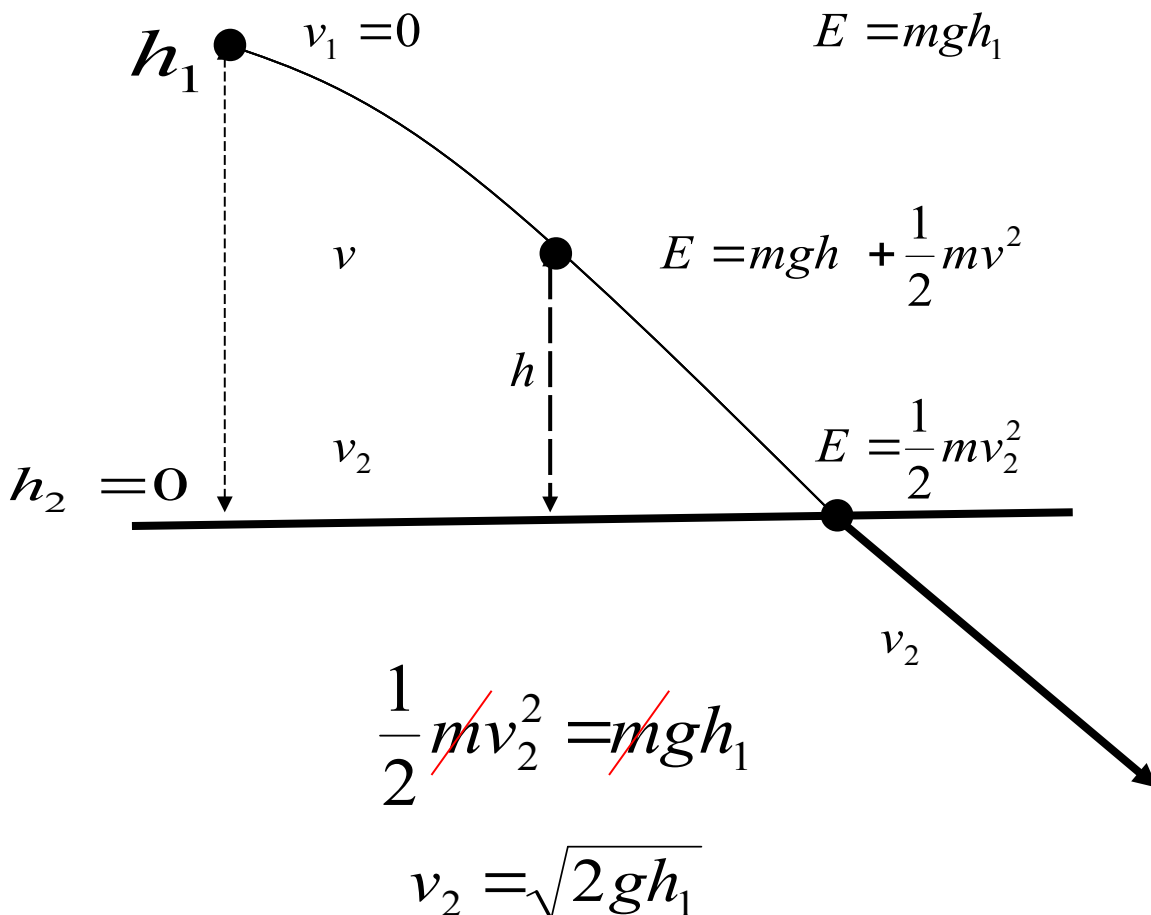
Conservazione dell'energia



Conservazione dell'energia.

$$E = \frac{1}{2} m v_1^2 + \frac{1}{2} K x_1^2 + m g h_1 =$$
$$\frac{1}{2} m v_2^2 + \frac{1}{2} K x_2^2 + m g h_2$$

Esempio di applicazione della conservazione dell'energia



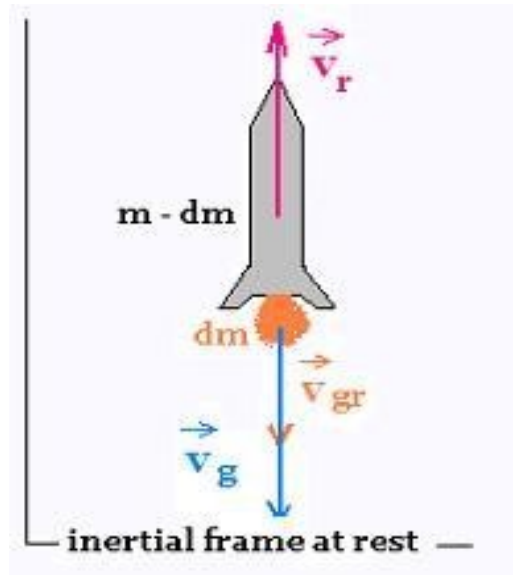
Conservazione della quantità di moto p.



$$\vec{p} = m \vec{v}$$

$$\vec{p} = \sum_{i=1}^N m_i \vec{v}_i$$

**Moto del razzo:
accelerazione dovuta
all'espulsione di gas
dai motori.
Conservazione della
quantità di moto
spiega la spinta.**



$$mv = (m - \Delta m)(v + \Delta v) - \Delta m(v_e - v)$$

$$\cancel{mv} = \cancel{mv} - \cancel{\Delta m v} + m \Delta v - \cancel{\Delta m \Delta v} - \cancel{\Delta m v_e} + \cancel{\Delta m v}$$

$$m \Delta v = \Delta m v_e$$

$$m \frac{\Delta v}{\Delta t} = v_e \frac{\Delta m}{\Delta t}$$

$$F = m a = v_e \frac{d m}{d t}$$

**Conservazione del momento angolare:
tutto ciò che ruota, continua a ruotare.....**

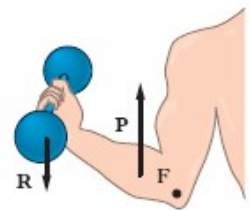
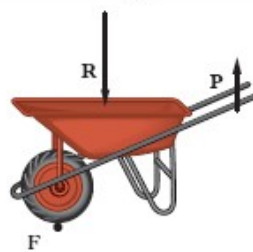
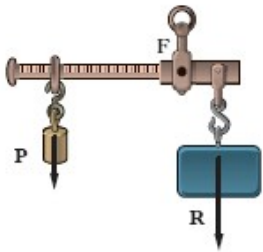
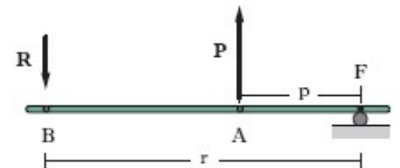
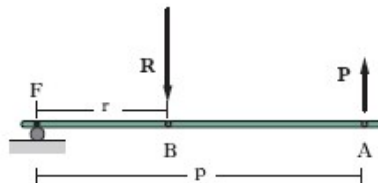
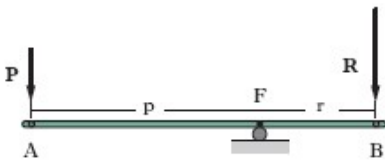


Momento della forza e conservazione del momento angolare

$$\vec{p} = m \vec{v} \qquad \frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}$$

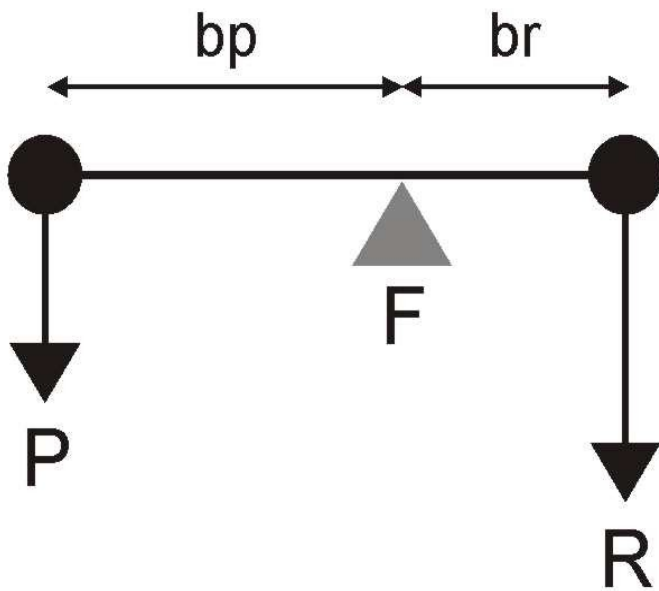
$$\vec{L} = m \vec{r} \times \vec{v} \qquad \frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{r} \times \vec{F} = \vec{T}$$

LEVE



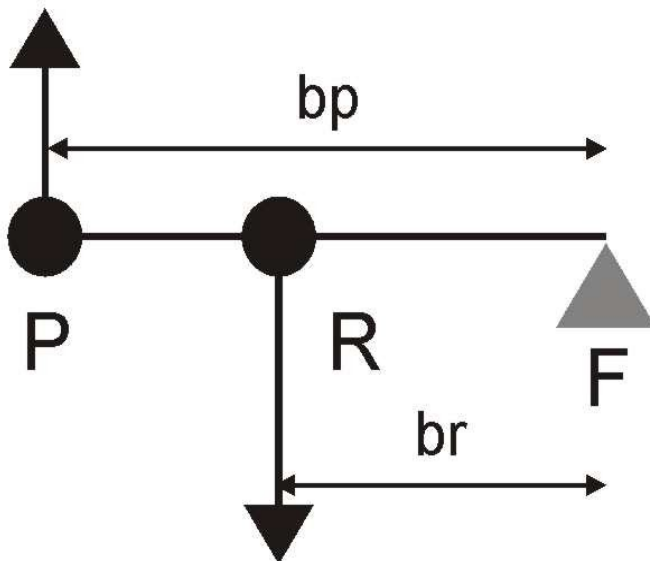
Equilibrio $\frac{d\vec{L}}{dt} = 0 \quad \longrightarrow \quad \vec{T} = 0$

Leva di primo genere



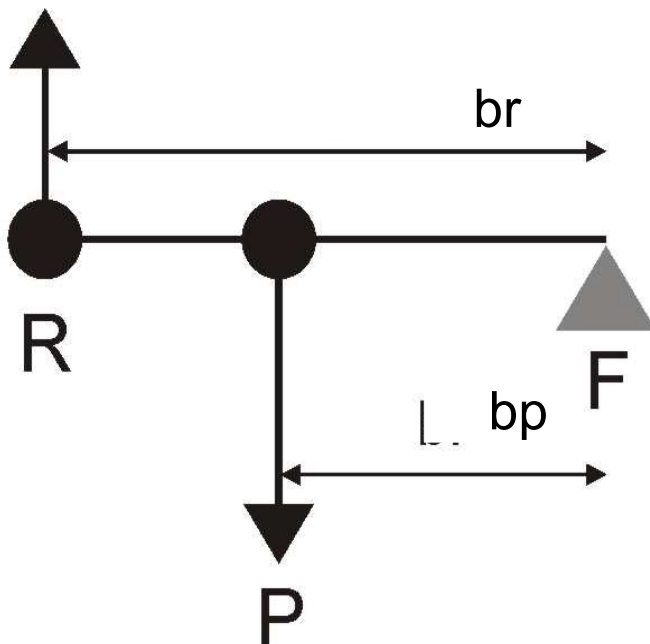
**P = lo=potenza =
faccio lavoro**
**R = resistenza =
peso da sollevare**

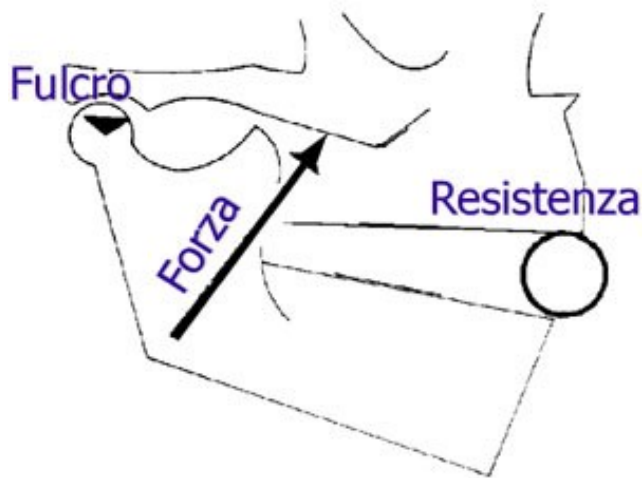
Leva di secondo genere



$$T = P b_p - R b_r = 0$$
$$P b_p = R b_r$$

Leva di terzo genere

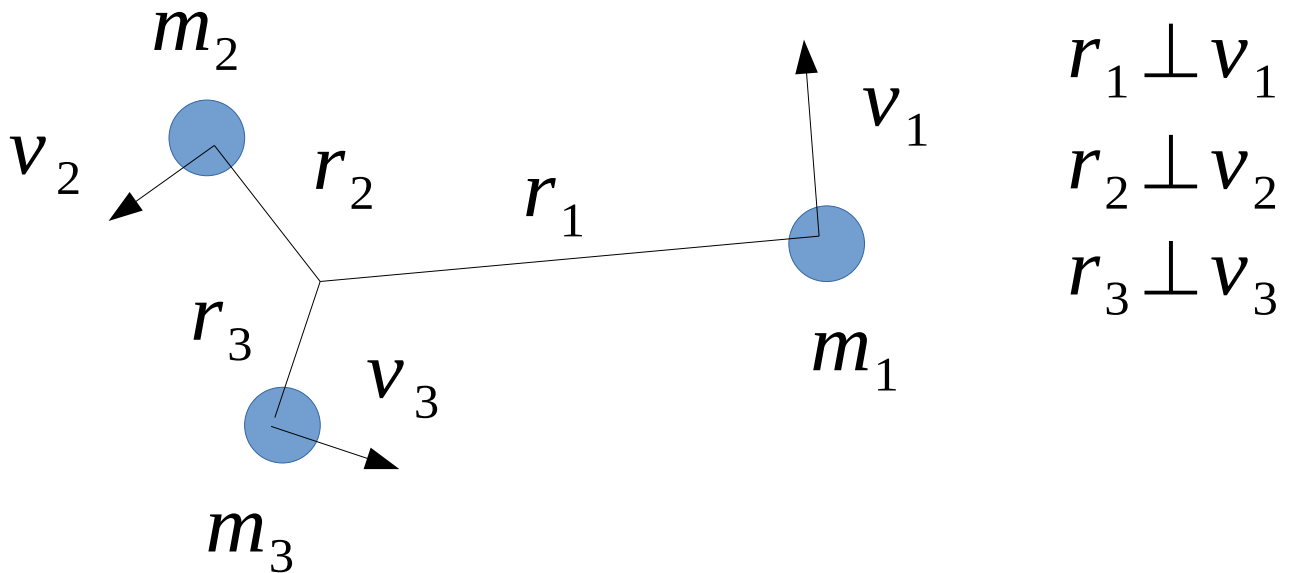




La mandibola è una leva del III tipo. In corrispondenza ai molari la forza applicata è molto maggiore rispetto a quella per gli incisivi.

<i>Specie animale</i>	<i>Forza del morso (kg/cm²)</i>
<i>Uomo</i>	80
<i>Licaone</i>	143
<i>Rottweiler</i>	148
<i>iena</i>	450
<i>Tartaruga alligatore</i>	452
<i>Leone</i>	560
<i>Cocodrillo</i>	1125
<i>Squalo bianco</i>	1800

Momento di inerzia e corpi rigidi



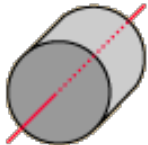

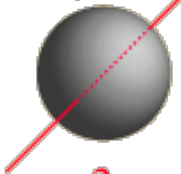
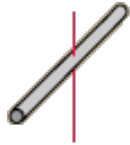
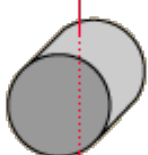
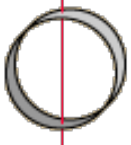
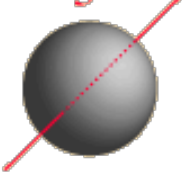
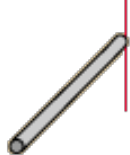
I tre corpi m_1, m_2, m_3 ruotano attorno ad un punto

$$\begin{aligned} \vec{L} &= m_1 r_1 v_1 + m_2 r_2 v_2 + m_3 r_3 v_3 \\ &= m_1 \omega r_1^2 + m_2 \omega r_2^2 + m_3 \omega r_3^2 \\ &= \omega (m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2 + m_3 r_3^2) \\ &\quad \omega I \end{aligned}$$

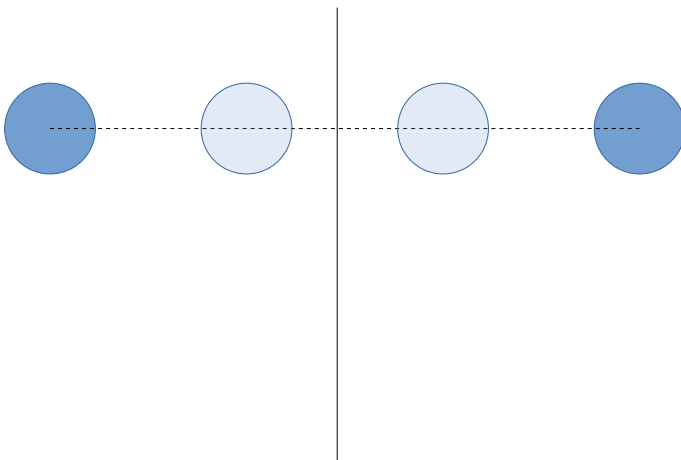
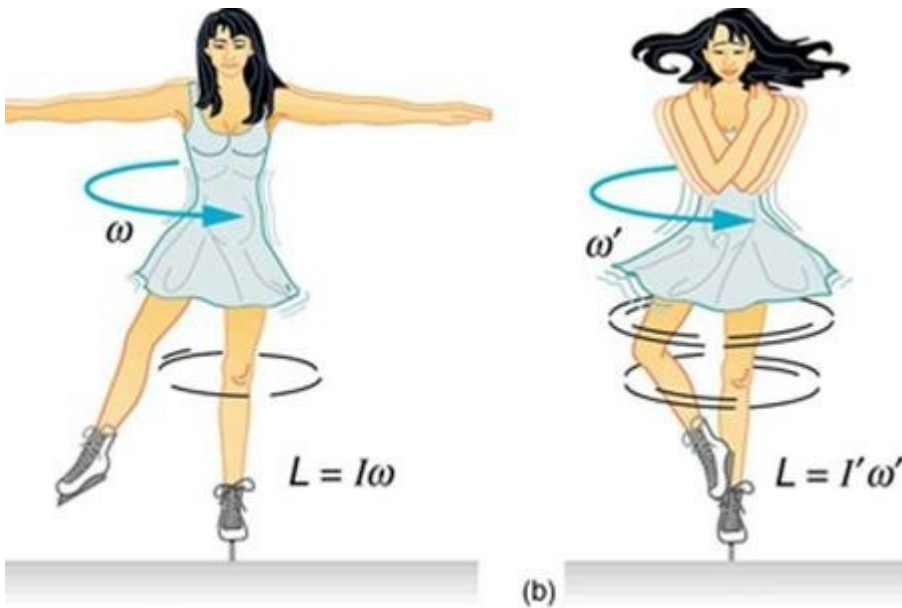
$$I = \sum_{i=1}^N m_i r_i^2$$

$$\vec{L} = I \vec{\omega}$$

$$\begin{aligned}
 E_K &= \frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2^2 \dots \\
 &= \frac{1}{2} m_1 r_1^2 \omega^2 + \frac{1}{2} m_2 r_2^2 \omega^2 \dots \\
 &= \frac{1}{2} \omega^2 \left(\sum_{i=1}^N m_i r_i^2 \right) \\
 &= \frac{1}{2} I \omega^2
 \end{aligned}$$

<p>Solid cylinder or disc, symmetry axis</p>  <p>$I = \frac{1}{2} MR^2$</p>	<p>Hoop about symmetry axis</p>  <p>$I = MR^2$</p>	<p>Solid sphere</p>  <p>$I = \frac{2}{5} MR^2$</p>	<p>Rod about center</p>  <p>$I = \frac{1}{12} ML^2$</p>
<p>$I = \frac{1}{4} MR^2 + \frac{1}{12} ML^2$</p>  <p>Solid cylinder, central diameter</p>	<p>$I = \frac{1}{2} MR^2$</p>  <p>Hoop about diameter</p>	<p>$I = \frac{2}{3} MR^2$</p>  <p>Thin spherical shell</p>	<p>$I = \frac{1}{3} ML^2$</p>  <p>Rod about end</p>

Conservazione del momento angolare:
 esempio del pattinatore:



$$L = m r v + m r v = 2 m r^2 \omega$$

$$\dot{L} = 2 m \dot{r}^2 \dot{\omega}$$

$$\dot{\omega} = \omega \frac{r^2}{\dot{r}^2}$$

$$\dot{r} < r \quad \rightarrow \quad \dot{\omega} > \omega$$

Accelerazione angolare

$$\vec{T} = \vec{r} \times \vec{F}$$

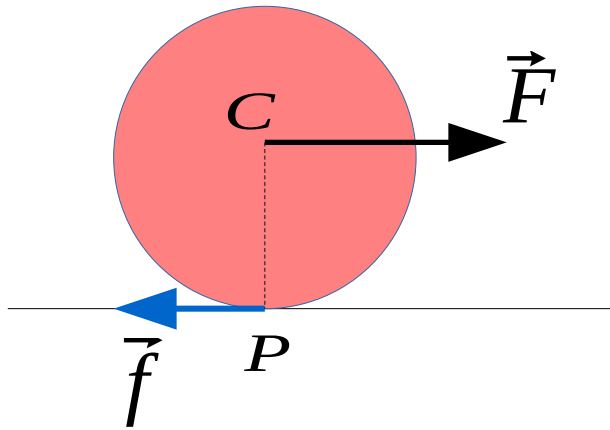
$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{T}$$

$$I \frac{d\vec{\omega}}{dt} = \vec{T}$$

$$\alpha = \frac{\Delta \omega}{\Delta t} = \frac{d\omega}{dt}$$

$$\vec{T} = I \vec{\alpha}$$

Moto di puro rotolamento



**Condizioni di
puro rotolamento**

$$v_P = 0$$

$$\omega R = v_{CM}$$

$$\alpha R = a_{CM}$$

$$F - f = m a_{CM}$$

$$Rf = I \alpha$$

$$\alpha R = a_{CM}$$

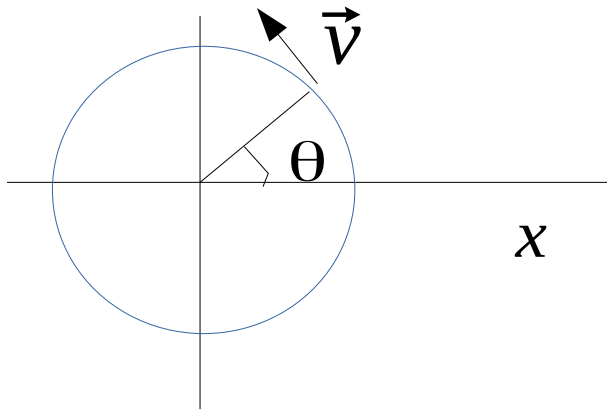


$$a_{CM} = \frac{F}{m \left(1 + \frac{I}{m R^2} \right)}$$

$$f = \frac{F I}{(I + m R^2)} < \mu_s m g$$

$$F \leq \mu_s m g \left(\frac{I + m R^2}{I} \right)$$

Moto armonico



Moto circolare
uniforme con velocità
angolare ω

$$t=0 \quad \theta = \phi \quad r = x_0$$

$$x(t) = x_0 \cos(\omega t + \phi)$$

$$y(t) = x_0 \sin(\omega t + \phi)$$

$$v_x(t) = -\omega x_0 \sin(\omega t + \phi)$$

$$v_y(t) = \omega x_0 \cos(\omega t + \phi)$$

$$a_x(t) = -\omega^2 x_0 \cos(\omega t + \phi)$$

$$a_y(t) = -\omega^2 x_0 \sin(\omega t + \phi)$$

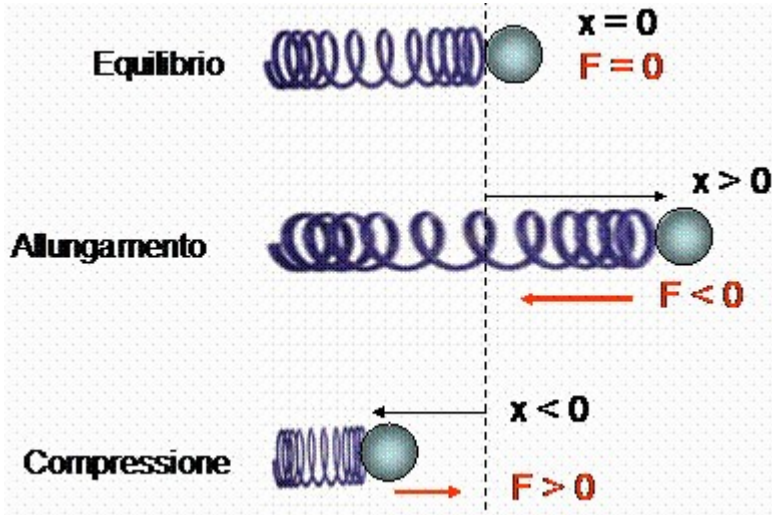
Moto armonico è quello descritto dalla coordinata x

$$x(t) = x_0 \cos(\omega t + \phi)$$

$$v_x(t) = -\omega x_0 \sin(\omega t + \phi)$$

$$a_x(t) = -\omega^2 x_0 \cos(\omega t + \phi)$$

Esempio di moto armonico: peso attaccato a una molla in assenza di attrito.



$$ma = -kx$$

$$a = -\left(\frac{k}{m}\right)x$$

La soluzione è un moto armonico:

$$x(t) = x_0 \cos(\omega t + \phi)$$

$$a = -\left(\frac{k}{m}\right)x = -\omega^2 x \quad \Rightarrow \quad \frac{k}{m} = \omega^2$$

Energia totale è data da combinazione di energia cinetica e potenziale

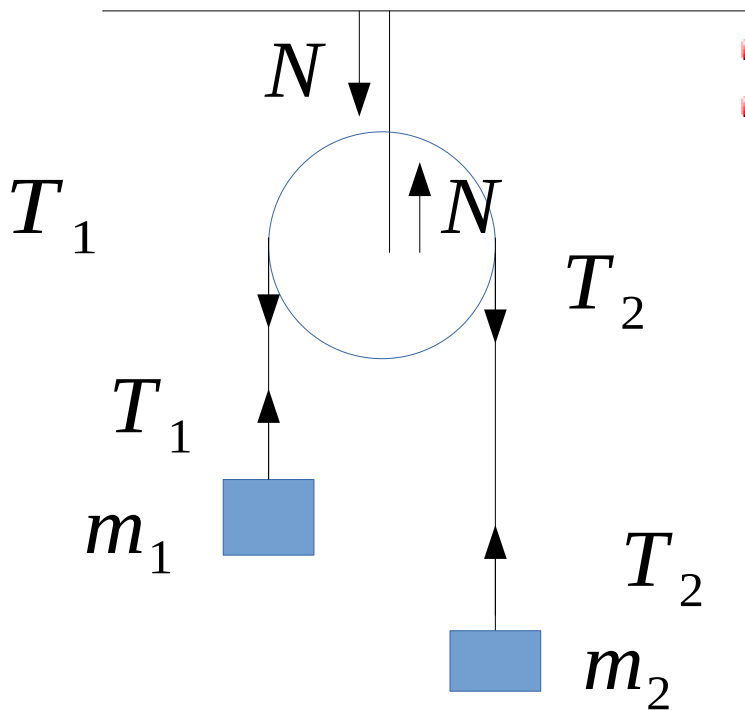
$$E_k = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m \omega^2 x_0^2 \sin^2(\omega t + \phi)$$

$$E_p = \frac{1}{2} k x^2 = \frac{1}{2} m \omega^2 x_0^2 \cos^2(\omega t + \phi)$$

$$E_T = E_k + E_p = \frac{1}{2} m \omega^2 x_0^2$$

x_0 è l'ampiezza del moto armonico

Carrucola semplice



- Massa della puleggia nulla
- Filo inestensibile

$$T_1 = T_2 = T$$

$$m_1 a_1 = -m_1 g + T$$

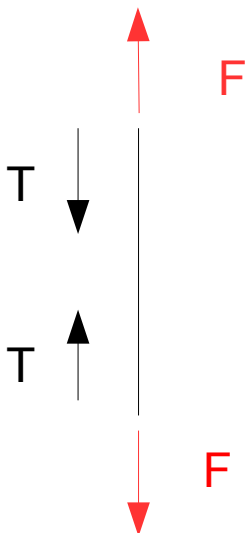
$$m_2 a_2 = -m_2 g + T$$

$$N = 2T$$

$$a_1 = -a_2 = a$$

$$m_1 a = -m_1 g + T$$

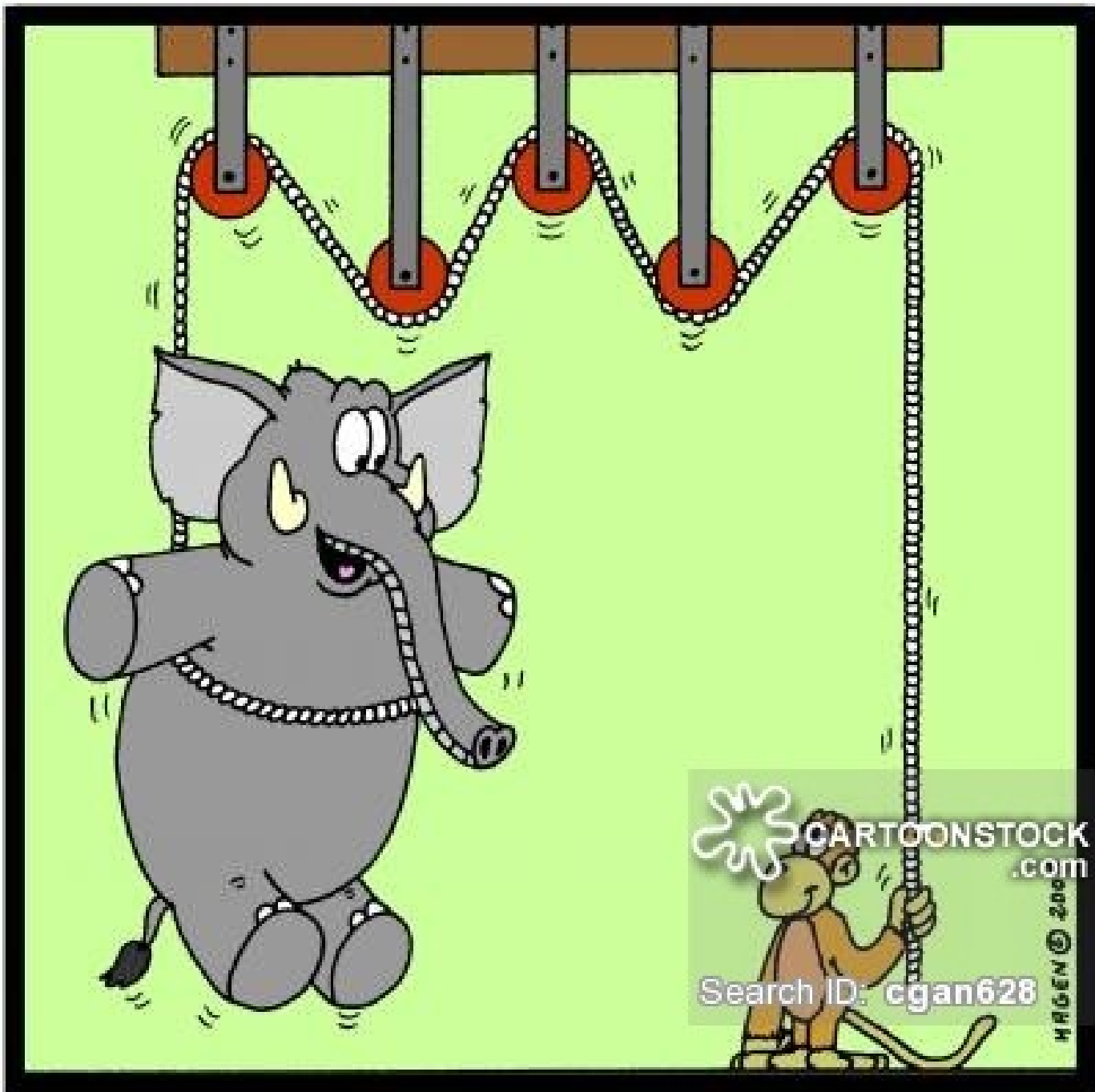
$$m_2 a = m_2 g - T$$



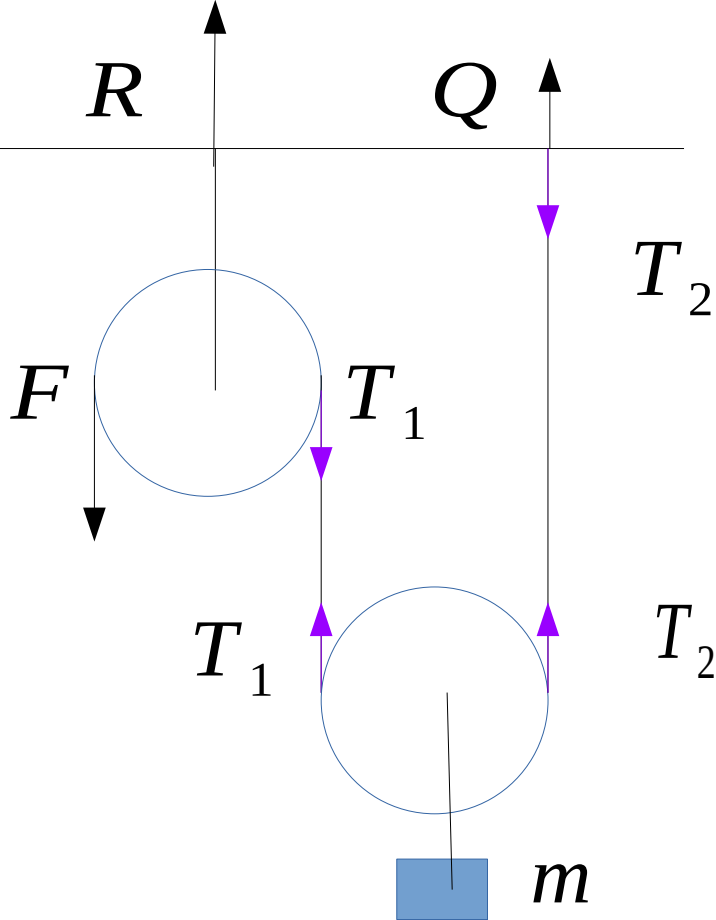
$$T = 2 \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} g$$

$$a = \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} g$$

Carrucola composta



Alright, alright, you've won your bet:
You can lift me with one hand...



$$T_1 = T_2 = T$$

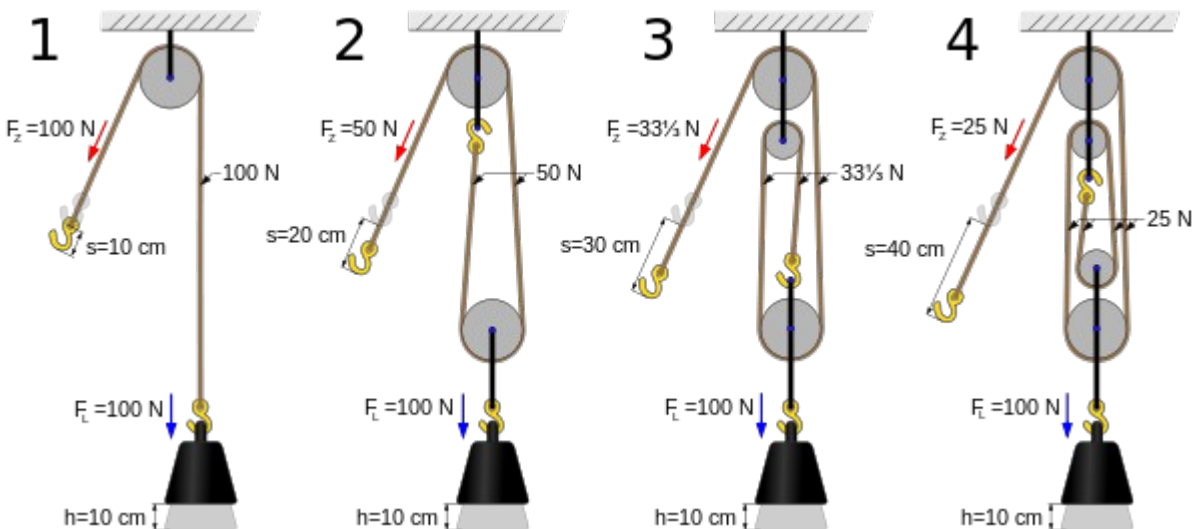
$$F = T$$

$$T_1 + T_2 = 2T = mg$$

$$R = F + T_1$$

$$Q = T_2 = T$$

$$F = \frac{mg}{2}$$



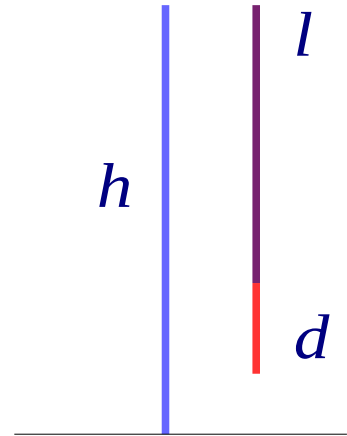
Un jumper che pesa 61 kg si trova su un ponte alto $h=45$ m. La corda elastica ha lunghezza a riposo $l=25$ m e costante elastica $K= 160$ N/m. A quale altezza da terra arriva il jumper?

Chiamiamo d l'allungamento elastico della molla. Al momento di massimo allungamento, la caduta si ferma e quindi l'energia cinetica è nulla.

$$E_{tot} = m g y + \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} K d^2$$

$$E_0 = mgh$$

$$E_1 = mg(h - l - d) + \frac{1}{2} K d^2$$



$$E_1 = E_0 \rightarrow mgh = mgh - mgl - mgd + \frac{1}{2} K d^2$$

$$\frac{1}{2} K d^2 - mgd - mgl = 0$$

$$d = \frac{mg \pm \sqrt{m^2 g^2 + 2k m g l}}{K} = \begin{matrix} 17.9 \text{ m} \\ -10.5 \text{ m} \end{matrix}$$

La soluzione negativa non è fisica quindi $d = 17.9$ m e il jumper si ferma a

$$x = h - l - d = 45 - 25 - 17.9 = 2.1 \text{ m}$$

In palestra un atleta solleva un peso di 5 kg all'altezza di 1 m per 20 volte al minuto. Qual'è la potenza media?

$$L_0 = mgh \quad \text{Lavoro per singolo sollevamento}$$

$$L = n L_0 = 20 L_0 \quad \text{Lavoro totale}$$

$$P = \frac{dL}{dt} = \frac{\Delta L}{\Delta t} \quad \text{potenza media}$$

$$P = mgh \frac{20}{60} = 8.2 \text{ watt}$$

Un ascensore di massa $m = 500$ kg precipita da un'altezza $h=40$ m all'interno di un sistema di guide frenanti. Al termine della corsa è presente un pistone a molla con costante elastica $K = 1000$ N/m. Quando l'ascensore arriva a fondo corsa la molla si comprime di una quantità $s = 1.5$ m prima che l'ascensore si fermi. Calcolare la forza di attrito che si esplica lungo le guide frenanti.

$$\Delta E = E_f - E_i - L_A = 0$$

Dove L_A è il lavoro compiuto dalle forze di attrito che trasforma energia cinetica in calore.

$$E_i = m g h = 196\,000 \text{ J}$$

$$E_f = \frac{1}{2} K s^2 = 1125 \text{ J}$$

$$L_A = E_f - E_i = 1125 - 196\,000 = -194\,875 \text{ J}$$

$$F = \frac{L_A}{h} = \frac{-194\,875}{40} = -4872 \text{ N}$$

Una motovedetta di massa $m_1 = 200$ ton, inizialmente ferma, spara contemporaneamente una palla di cannone di massa $m_2 = 70$ kg con velocità $v_2 = 50$ m/s e un siluro di massa $m_3 = 400$ kg e $v_3 = 10$ m/s verso una barca di contrabbandieri di massa $m_4 = 8$ ton che si muove verso la motovedetta a velocità $v_4 = 4.5$ m/s. Calcolare: a) il modulo della velocità della motovedetta dopo lo sparo e il lancio del siluro, b) Il modulo della velocità della barca assumendo che sia il proiettile che il siluro rimangano conficcati nella chiglia.

Conservazione

della quantità di moto $m_1 v_1 = 0 = m_1 v_1' - m_2 v_2 - m_3 v_3$

$$v_1' = \frac{m_2 v_2 + m_3 v_3}{m_1} = 0.0375 \text{ m/s} = 0.14 \text{ km/h}$$

$$m_4 v_4 - m_2 v_2 - m_3 v_3 = (m_2 + m_3 + m_4) v_4$$

$$v_4' = \frac{m_4 v_4 - m_2 v_2 - m_3 v_3}{m_2 + m_3 + m_4} = 3.36 \text{ m/s} = 12.1 \text{ km/h}$$

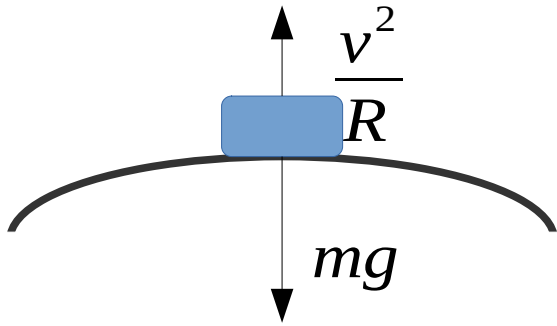
Una piattaforma circolare con momento di inerzia $I = 20000$ kg m^2 e raggio $R = 20$ m ruota con una velocità angolare $\omega = 0.5$ rad/s. Un uomo di massa $m = 70$ kg si trova inizialmente al bordo della piattaforma. Ad un certo punto l'uomo cammina lungo un raggio della piattaforma e raggiunge il centro. Qual'è la nuova velocità angolare ω' ? Di quanto varia l'energia cinetica?

Conservazione del
momento angolare

$$L_0 = I \omega_0 + m R^2 \omega_0$$
$$L_f = I \omega'$$

$$\omega' = \omega \left(1 + \frac{m R^2}{I} \right) = 2.5 * 0.5 = 1.2 \text{ rad/s}$$

Un'auto di massa $m=500$ kg percorre con $v = 50$ km/h un dosso con raggio $R=50$ m. Calcolare il valore della reazione vincolare sulla cima del dosso.



Equazione del moto:

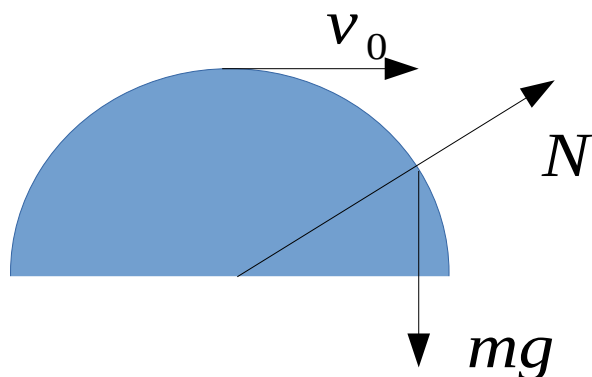
$$ma = m \frac{v^2}{R} = mg - R_V$$

$$R_V = mg - m \frac{v^2}{R}$$

$$v = 50 \text{ km/h} = 13.9 \text{ m/s}$$

$$R_V = 500 * 9.8 - 13.9^2 * 500 / 50 = 2968 \text{ N}$$

Un punto materiale si trova alla sommità di una semisfera di raggio $r = 2 \text{ m}$. Il punto viene messo in moto con una velocità iniziale v_0 tangente alla superficie su cui scivola senza attrito. Trovare: a) come il punto di distacco dipende dalla velocità v_0 , b) il valore massimo di v_0 affinché il punto non si stacchi subito dalla sfera.



$$m \vec{g} + \vec{N} = m \vec{a}$$

Proiettata lungo la direzione radiale l'equazione diventa

$$mg \sin \alpha - N = m \frac{v^2}{r}$$

Condizione di distacco? Quando non è più necessaria una reazione vincolare cioè $N=0$

$$N = 0 \Rightarrow mg \sin \alpha = m \frac{v^2}{r}$$

Qual'è l'incognita? α cioè l'angolo a cui avviene il distacco. Bisogna quindi calcolare la velocità v in funzione dell'angolo α .

Per calcolare la velocità si usa la conservazione dell'energia.

$$\frac{1}{2} m v_0^2 + m g r = \frac{1}{2} m v^2 + m g r \sin \alpha \Rightarrow$$

$$v^2 = v_0^2 + 2 g r (1 - \sin \alpha)$$

$$g \sin \alpha = \frac{v_0^2 + 2 g r (1 - \sin \alpha)}{r} \Rightarrow$$

$$\sin \alpha = \frac{v_0^2}{3 r g} + \frac{2}{3}$$

Perchè non si stacchi subito

$$\sin 90^\circ = 1 = \frac{v_0^2}{3 g r} + \frac{2}{3} \Rightarrow v_0 = \sqrt{g r} = 4.4 \text{ m/s}$$

Quindi $v < v_0 < 4.4 \text{ m/s}$. Perchè non si stacchi mai

$$\sin 0^\circ = 0 = \frac{v_0^2}{3 g r} + \frac{2}{3} \Rightarrow v_0^2 = -2 g r$$

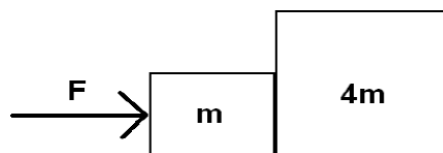
Non ha soluzione: SI STACCA SEMPRE.

1) Due corpi vengono fatti cadere con velocità iniziale nulla da un'altezza h , il primo in caduta libera, il secondo lungo un piano inclinato. Si trascuri ogni tipo di attrito. La velocità con cui i corpi arrivano al suolo è:

- 1) uguale per i due corpi
- 2) il corpo in caduta libera possiede velocità maggiore
- 3) il corpo che scende lungo il piano inclinato possiede velocità maggiore
- 4) non è possibile rispondere se non si conoscono le masse dei due corpi

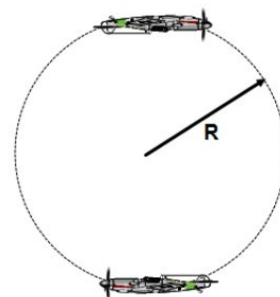
2) Una forza costante F viene applicata a due scatole, una di massa m e l'altra di massa $4m$, a contatto come in figura. Le scatole si muovono su una superficie priva di attrito. L'accelerazione a della scatola più pesante risulta:

- 1) F/m
- 2) $F/(4m)$
- 3) $F/(5m)$
- 4) $F/(2m)$



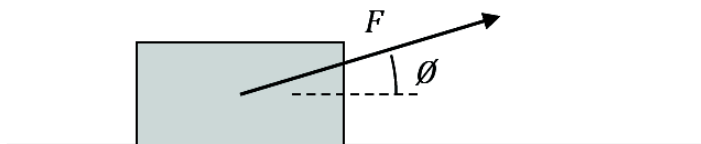
3) Un pilota esegue a velocità costante un giro completo a forma di cerchio come in figura. Il raggio del cerchio è R . Quando si trova nel punto più basso, il peso apparente del pilota è pari a $6 m g$ dove m è la massa del pilota e g l'accelerazione di gravità. Qual'è l'accelerazione dell'aereo nel punto più basso?

- 1) g
- 2) $2 g$
- 3) $6 g$
- 4) $5 g$



4) Una forza costante F viene applicata ad un corpo di massa m ad un angolo ϕ rispetto alla direzione orizzontale. Se il corpo si sposta di una distanza x dalla sua posizione iniziale, il lavoro fatto dalla forza risulta:

- 1) $F x \cos(\phi)$
- 2) $F x$
- 3) $F x \sin(\phi)$
- 4) $F \cos(\phi)$



Un proiettile, che viaggia a velocità v , colpisce una molla orizzontale e la comprime di $\Delta x = 2.0$ cm prima di fermarsi temporaneamente. Di quanto viene compressa la molla se la velocità del proiettile è pari a $2v$?

2.0 cm

2.8 cm

4.0 cm

8.0 cm

Un'auto di massa $m = 1500$ kg viene trainata a velocità costante da una corda inclinata di un angolo pari a $\theta = 20^\circ$ rispetto alla direzione orizzontale. Una forza di attrito costante $F_a = 320$ N si oppone al movimento in avanti dell'auto. Si calcoli: 1) La tensione T del filo 2) La reazione vincolare N del suolo.

Se la velocità è costante allora il sistema è in equilibrio quindi dobbiamo fare il bilancio delle forze

$$0 = m\vec{g} + \vec{F}_a + \vec{T} + \vec{N}$$

suddividendo il problema lungo le due direzioni abbiamo

$$\begin{cases} x: 0 = -F_a + T \cos \theta \\ y: 0 = -mg + T \sin \theta + N \end{cases}$$

ottenendo

$$T = \frac{F_a}{\cos \theta} = 370 \text{ N} \quad e \quad N = mg - T \sin \theta = 14.5 \text{ kN}$$

Due sfere solide di massa m sono connesse tramite un'asta rigida di massa trascurabile. Se l'asta viene incernierata in un punto O distante x dalla prima massa e $2x$ dalla seconda massa, quanto vale il momento di inerzia del sistema quando ruota attorno a questo punto?

$$2 m x^2$$

$$4 m x^2$$

$$5 m x^2$$

$$9 m x^2$$