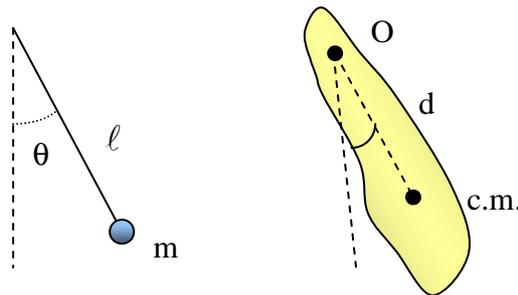


**Misura dell'accelerazione di gravità con il pendolo reversibile di Kater.**

**1. Cenni di teoria.** Il periodo delle piccole oscillazioni di un pendolo semplice non dipende dall'ampiezza ed è dato da  $T = 2\pi\sqrt{\frac{\ell}{g}}$ , dove  $\ell$  è la lunghezza del pendolo. In principio, quindi, è possibile ricavare l'accelerazione di gravità  $g$  dalla misura del periodo di un pendolo semplice di lunghezza nota. Ma il pendolo semplice è solo un'utile approssimazione matematica e nella pratica è preferibile utilizzare un corpo rigido libero di ruotare senza attrito intorno ad un asse fisso orizzontale. Per motivi storici è chiamato "pendolo composto".



**Fig. 1.** Pendolo semplice (sx) e pendolo composto (dx).

Il periodo delle piccole oscillazioni del pendolo composto è  $T = 2\pi\sqrt{\frac{I}{mgd}}$ , dove  $d$  è la distanza del centro di massa dall'asse di oscillazione  $O$ , e  $I$  il momento d'inerzia del corpo rigido rispetto a questo asse. Spesso si scrive

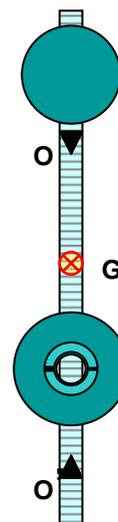
$$T = 2\pi\sqrt{\frac{\ell_{eff}}{g}}$$

dove  $\ell_{eff} = \frac{I}{md}$  è una "lunghezza effettiva". Per misurare l'accelerazione di gravità con un pendolo composto è necessario conoscere  $\ell_{eff}$  con buona precisione, per questo si usa il pendolo reversibile, **Fig. 2.**

Esso è costituito da un'asta metallica graduata che può essere sospesa mediante due coltelli  $O$  e  $O'$ , ad essa solidali, la cui distanza  $OO'=h$  è nota con precisione. Fra un'estremità dell'asta ed il coltello più vicino si trova un disco massiccio, fisso, mentre un secondo disco massiccio può essere spostato fra i due coltelli.

Muovendo questo disco cambia la posizione del centro di gravità  $G$  e si modificano i momenti d'inerzia rispetto ad  $O$  e ad  $O'$ . Si dimostra che, quando il periodo di oscillazione intorno ad  $O$  è uguale a quello intorno ad  $O'$ , la lunghezza effettiva del pendolo è proprio la distanza  $h$  fra i coltelli. E' su questo principio che funziona il pendolo reversibile.

La procedura sperimentale ha lo scopo di trovare la condizione per cui i periodi di oscillazione  $T$  (intorno ad  $O$ ) e  $T'$  (intorno ad  $O'$ ) sono uguali e misurarne il valore. Ricordando che in tali condizioni  $\ell_{eff}=h$  (dato dello strumento) si potrà ricavare l'accelerazione di gravità.



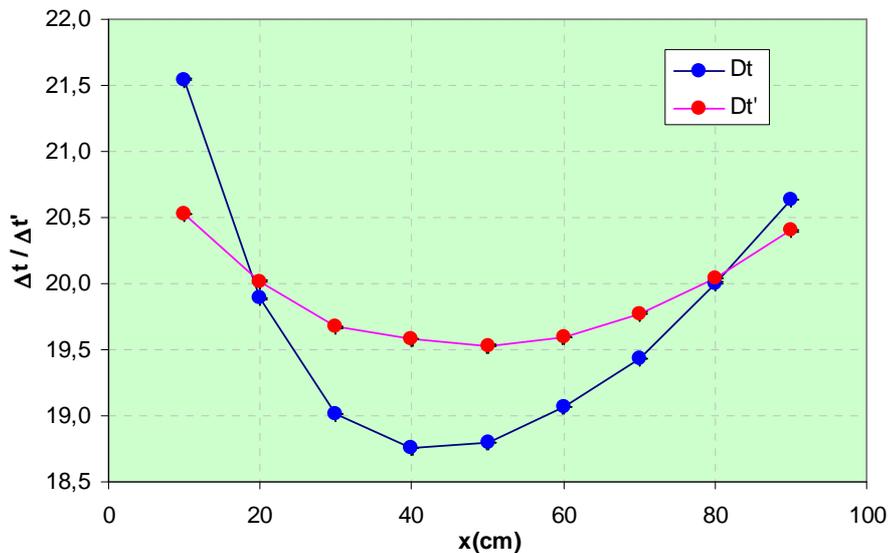
**Fig. 2.** Pendolo reversibile di Kater

## 2. Procedura sperimentale.

Per prima cosa si individuerà in modo grossolano la posizione del disco mobile per cui  $T=T'$ . A tal fine

- a. si fissa il disco mobile in posizione  $x=10\text{cm}$
- b. si sospende il pendolo sul coltello O e si misura il tempo di 10 oscillazioni ( $\Delta t$ )
- c. si inverte il pendolo, sospendendolo al coltello O' e si misura il nuovo tempo ( $\Delta t'$ )
- d. si sposta in avanti il disco mobile di 10cm e si torna al punto b. Procedere fino a  $x=90\text{cm}$ .

Su carta millimetrata, fare un grafico di  $\Delta t$  e  $\Delta t'$  in funzione della posizione  $x$  del disco mobile e stimare ad occhio la posizione  $x_1$  per cui  $\Delta t=\Delta t'$ . Nella relazione il grafico va fatto per bene, naturalmente. Esso dovrebbe somigliare alla fig.3.



**Fig. 3** - Tempo misurato per 10 oscillazioni intorno ai due punti di sospensione.

Come si vede, ci sono due punti di intersezione, ma ci si concentrerà sul primo ( $x \approx 20\text{cm}$ ), dove è possibile una maggiore precisione. Nel caso in figura l'intersezione sembra essere intorno a  $x_0=19\text{cm}$ .

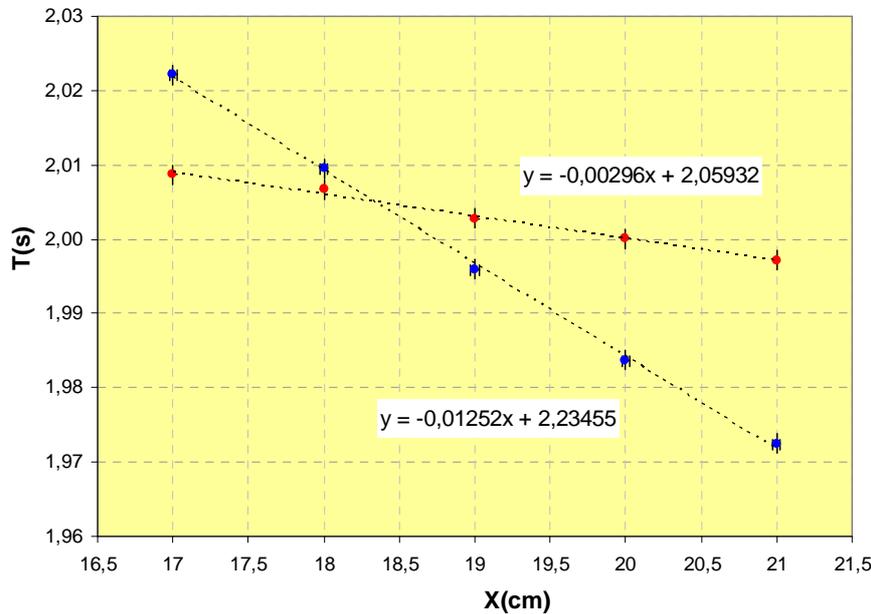
Perciò si eseguiranno misure più accurate intorno a questa posizione, in un intervallo di  $\pm 4\text{cm}$ , con passo di 1.0 cm. Misurare il tempo di almeno 20 oscillazioni:

- e. si fissa il disco mobile in posizione  $x = x_0 - 4,0\text{cm}$  (nell'esempio  $x=15\text{cm}$ )
- f. si sospende il pendolo sul coltello O e si misura il tempo di 20 oscillazioni ( $\Delta t$ )
- g. si inverte il pendolo, sospendendolo al coltello O' e si misura il nuovo tempo ( $\Delta t'$ )
- h. si sposta il disco mobile di 1cm e si torna al punto b. Procedere finché  $x = x_0 + 4,0\text{cm}$  (nell'esempio 23cm).

Fare un grafico dei nuovi punti (solo nella relazione) ed eseguire l'interpolazione lineare delle due serie limitatamente a 5 punti intorno all'intersezione (altrimenti l'approssimazione lineare potrebbe non essere appropriata; nell'esperienza sono stati misurati 9 punti per essere sicuri di "centrare" l'intersezione). Il risultato dovrebbe somigliare alla fig. 4.

Utilizzando i parametri delle due rette, calcolare il valore del periodo all'intersezione: nell'esempio risulta  $T_0=2,005065\text{s}$  (attenzione a non introdurre un errore utilizzando un numero di cifre troppo basso: in questo passaggio conviene usare 5 cifre decimali).

Per il calcolo dell'errore si sfrutterà la serie di 10 misure ripetute nelle stesse condizioni. La deviazione standard di queste misure ( $\sigma$ ) si assume come dev. standard di ogni tempo misurato (indipendentemente dal numero di oscillazioni). Se si sono misurati i tempi di 20 oscillazioni, l'errore sul periodo (cioè 1 oscillazione) sarà pari a  $\sigma/20$ .



**Fig. 4.** Interpolazione lineare delle due serie di punti "accurati" (20 misure) nei dintorni del punto di intersezione.

Nei dati dell'esempio  $\sigma=0,026s$  e l'errore sul periodo (1 oscillazione) si assume  $\sigma_T=0,0013s$ . Quanto vale l'errore sul periodo  $T_{INT}$  all'intersezione delle due rette? Un calcolo esatto sarebbe molto complicato; per gli scopi della relazione si può adottare il "metodo grafico", che di fatto comporta un errore simile anche sul periodo interpolato. Adottando il valore

$$T_{INT} = (2,0051 \pm 0,0013)s \text{ si ricava } g = 4\pi^2 \frac{h}{T_{INT}^2} = 9,771 \text{ m/s}^2.$$

Ora bisogna calcolare l'errore su  $g$ . Trascurando l'errore sulla posizione del disco mobile (purché sia stato posizionato con cura) restano 2 fonti di errore:

- l'errore  $\sigma_T$  sul periodo  $T_{INT}$
- l'errore  $\sigma_h$  sulla lunghezza  $h$  (letto in tabella)

Il primo termine produce un errore relativo  $\frac{\sigma_g}{g} = 2 \frac{\sigma_T}{T_{INT}} = 0,0013$ ;

il secondo un errore relativo  $\frac{\sigma_g}{g} = \frac{\sigma_h}{h} = 0,0004$ .

I due contributi si sommano in quadratura:  $\frac{\sigma_g}{g} = \sqrt{4 \left( \frac{\sigma_T}{T_0} \right)^2 + \left( \frac{\sigma_h}{h} \right)^2} = 0,0014$ .

In conclusione, nell'esempio considerato si trova  $g = (9,771 \pm 0,014) \text{ m/s}^2$ .

Il risultato è compatibile con il valore noto? Detto  $g_0 = 9,8065 \text{ m/s}^2$  il valore atteso per Padova,

osserviamo che  $\frac{|g - g_0|}{\sigma_g} \cong 2,7$ : la discrepanza è inferiore a "3 sigma" e dunque non è proprio incompatibile, ma siamo al limite.

Qual è la ragione di questa discrepanza? Per rispondere correttamente bisognerebbe ripetere la misura con molta attenzione, ma una possibile spiegazione è che forse le oscillazioni non erano abbastanza piccole: si tratterebbe quindi di un errore sistematico.

Fino a 15-20° il periodo  $T$  si può descrivere con la formula  $T(\theta) \cong T_0 \left( 1 + \frac{\theta^2}{16} \right)$ , dove  $T_0$  è il periodo per angoli molto piccoli. La discrepanza fra il valore misurato e quello atteso si potrebbe spiegare ipotizzando un'ampiezza di oscillazione di 10°, valore non irragionevole.

### 3. Riassunto delle cose da mettere nella relazione.

La relazione dovrà includere:

- il numero di banco ed il corrispondente valore di  $h$  e  $\sigma_h$ ;
- la tabella con misure dei tempi ( $\Delta t$  e  $\Delta t'$ ) di 10 oscillazioni per  $x=10-90$  cm;
- il grafico dei due periodi di oscillazione (v. fig. 3);
- la tabella con le misure dei tempi di 20 (o più) oscillazioni per  $x_0-4\text{cm} < x < x_0+4\text{cm}$ ;
- il grafico dei due periodi di oscillazione, con le rette interpolanti (v. fig. 4);
- il calcolo dei valori di  $x$  e  $T$  corrispondenti al punto di intersezione delle rette;
- il calcolo dell'errore su  $g$ , mostrando separatamente il contributo di  $\sigma_T$ ,  $\sigma_h$  e l'errore complessivo;
- un confronto con il valore atteso ed eventuali considerazioni.